V1.01

.....1
..... 2
..... 4
1

6.4 35
6.5 36
6.6 37
7 38
7.1 38
8 39
8.1 39
8.2 39
8.3 40
8.4 42
..... 43

/

“ / ” 4

“ ” 4

/

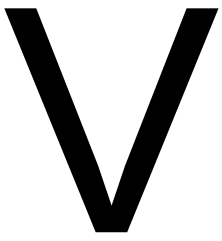
1

2

1

2

3/Ã



4

5

6

7

8

1 1

2

3

1

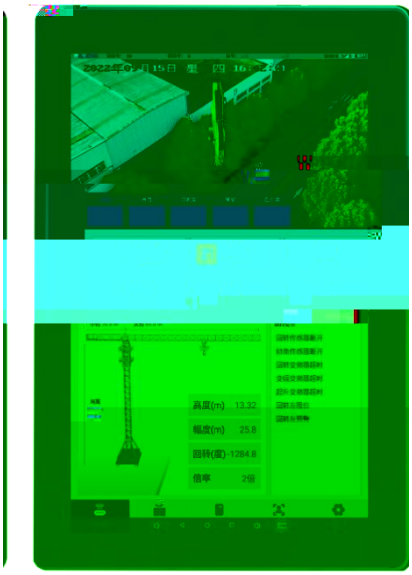
TCSMS100

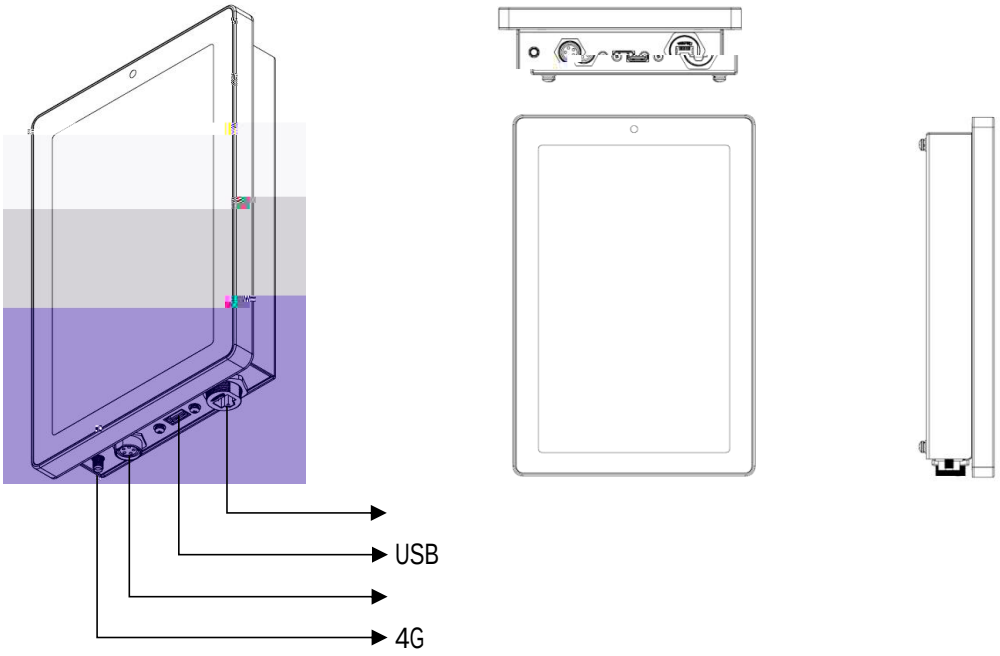
“ ”

- 4
- >=72
-
- >=30
- U
-
-
-

起升卷筒摄像头
司机室摄像头

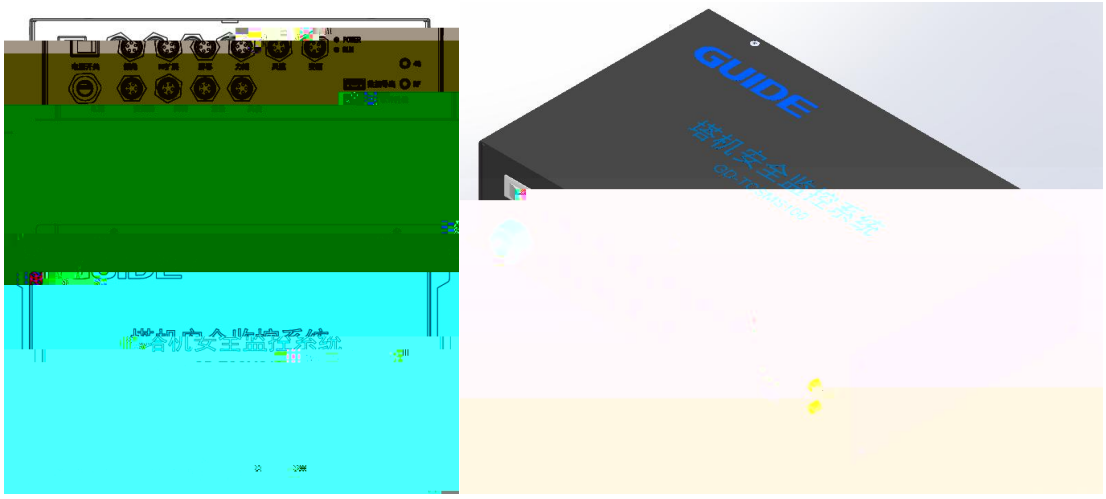
1.1





10.1 RK3288

1.2

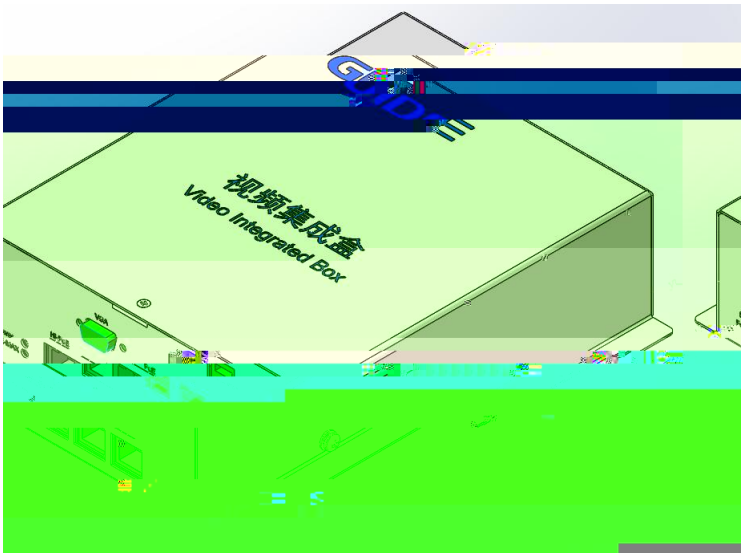


		1	2	3	4	5
	5	+5V	GND			
	5	+5V	GND			
	5	+5V	GND	485+/	485-	+15V
	5	+5V	GND			+15V
	5	+5V	GND			+15V
	5	+5V	GND			+15V
	5	+5V	GND	485+	485-	+15V
	5	+5V	GND	485+	485-	+15V
	5		GND	232_TX	232_RX	+15V
IO	5	+5V	GND	CANH	CANL	+15V

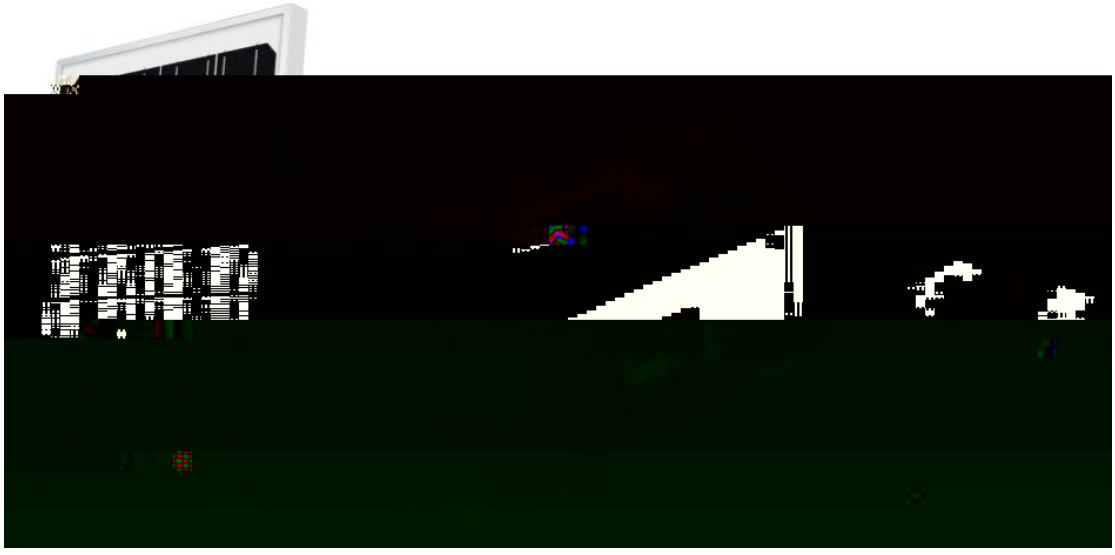
ARM

4G DTU

1.3

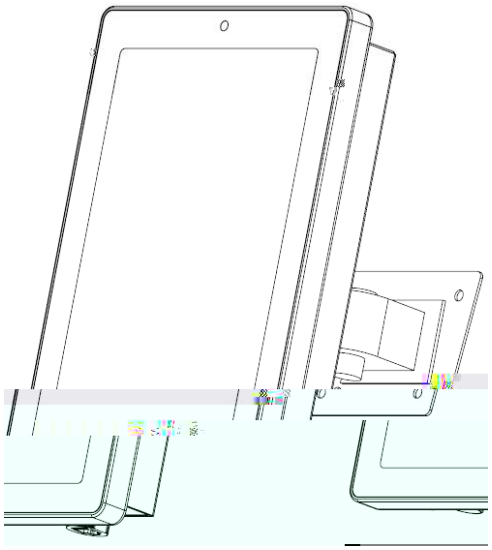


1.4

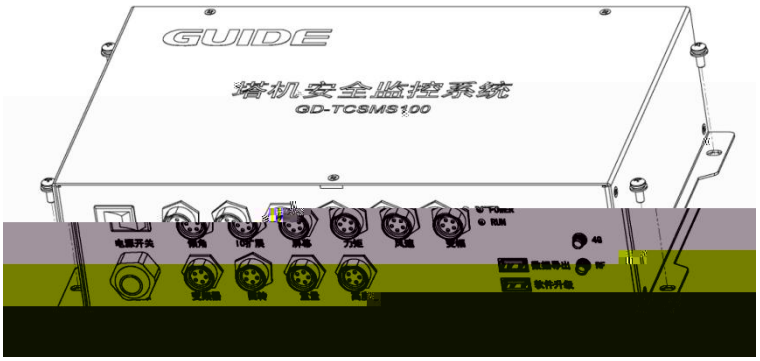


2

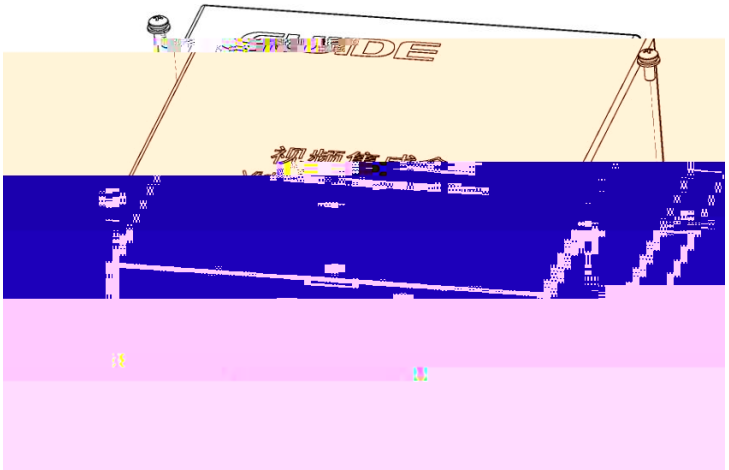
2.1



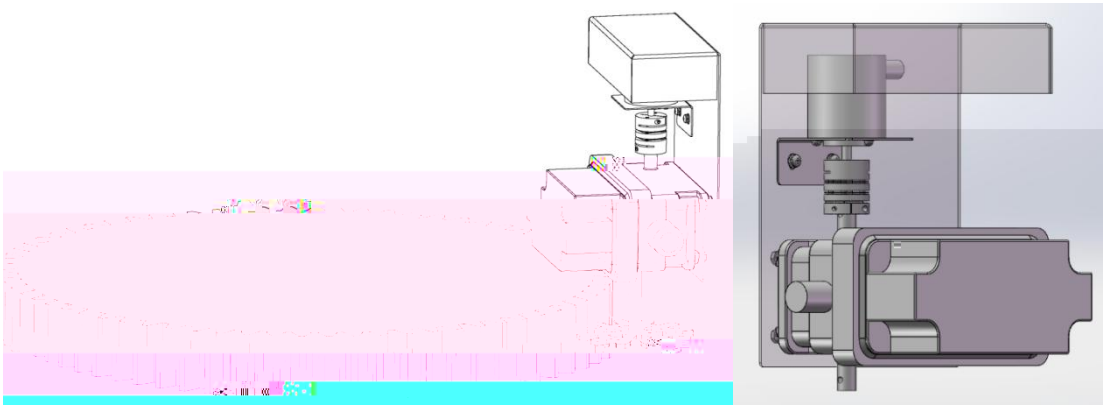
2.2



2.3



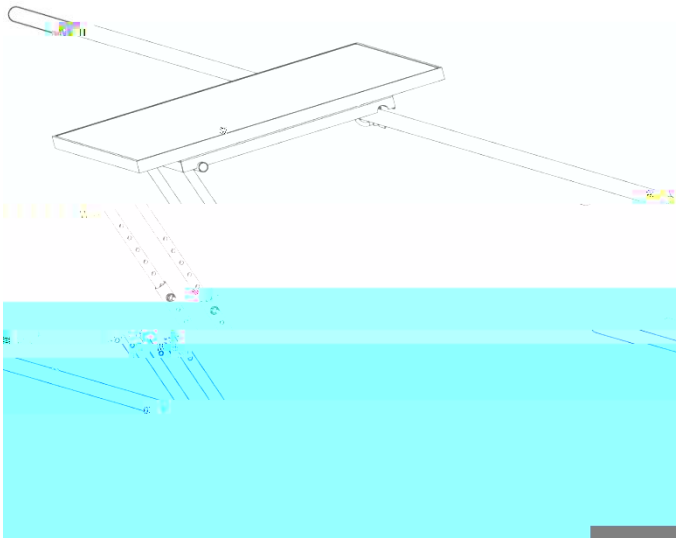
2.4



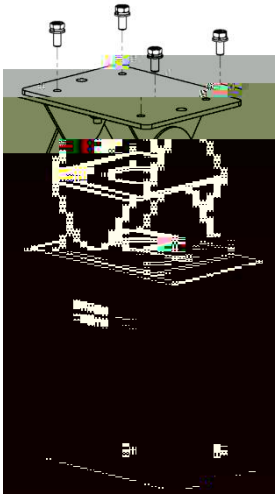
2.5



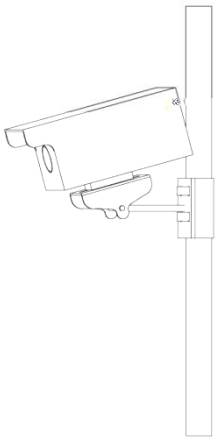
2.6



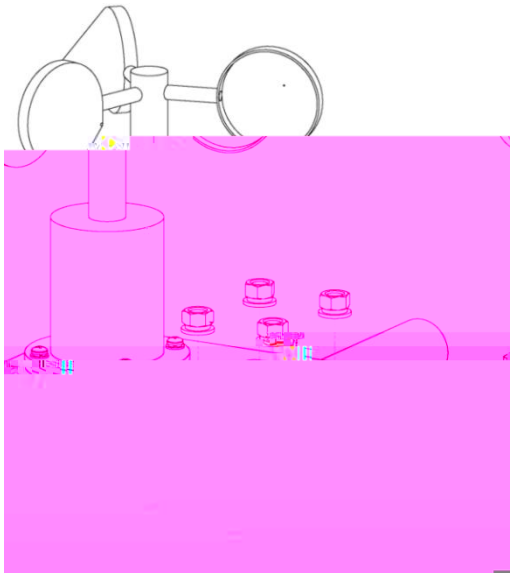
2.7



2.8



2.9



1.3

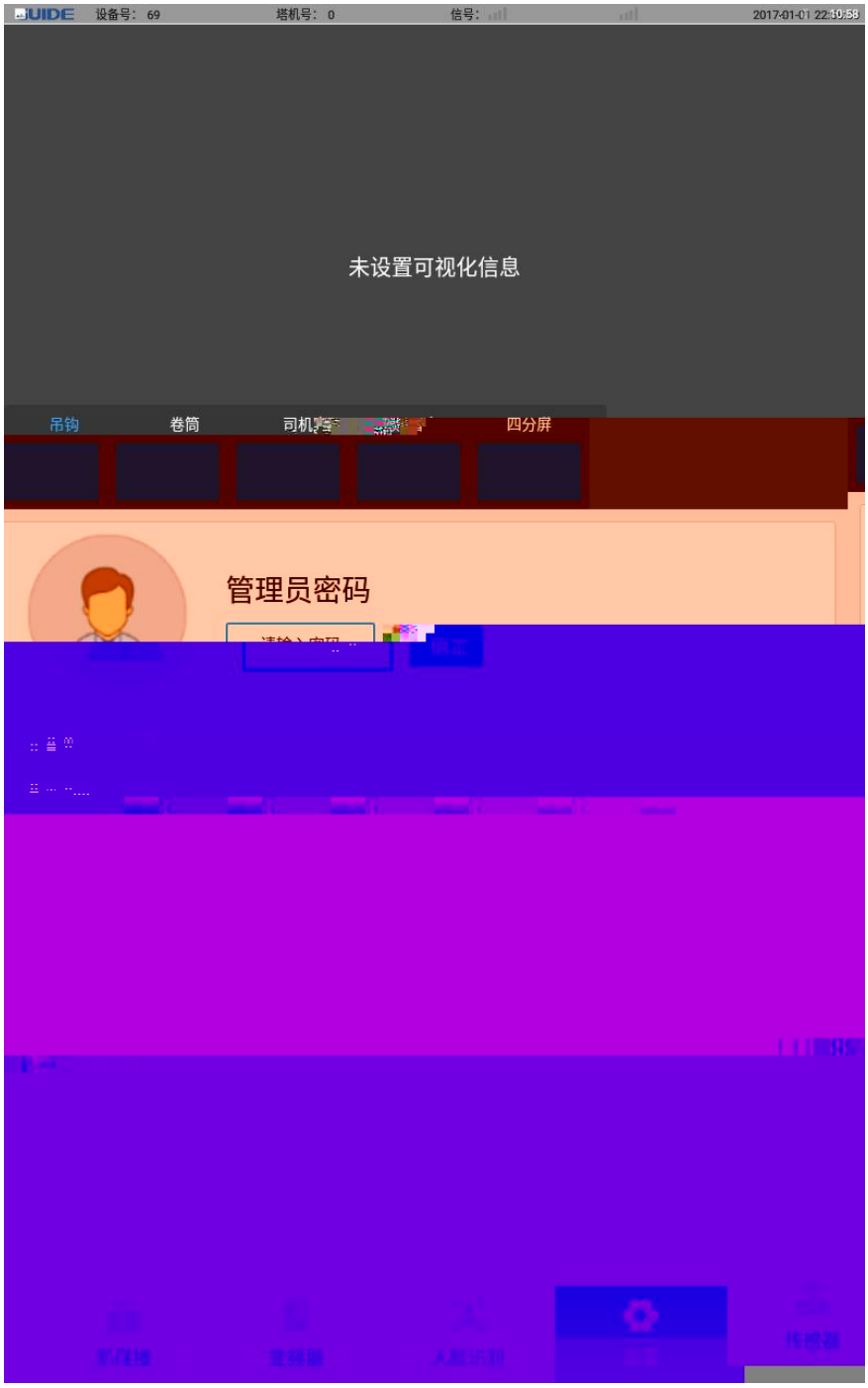


1

2 DI

3

2



“ “

3

3.1

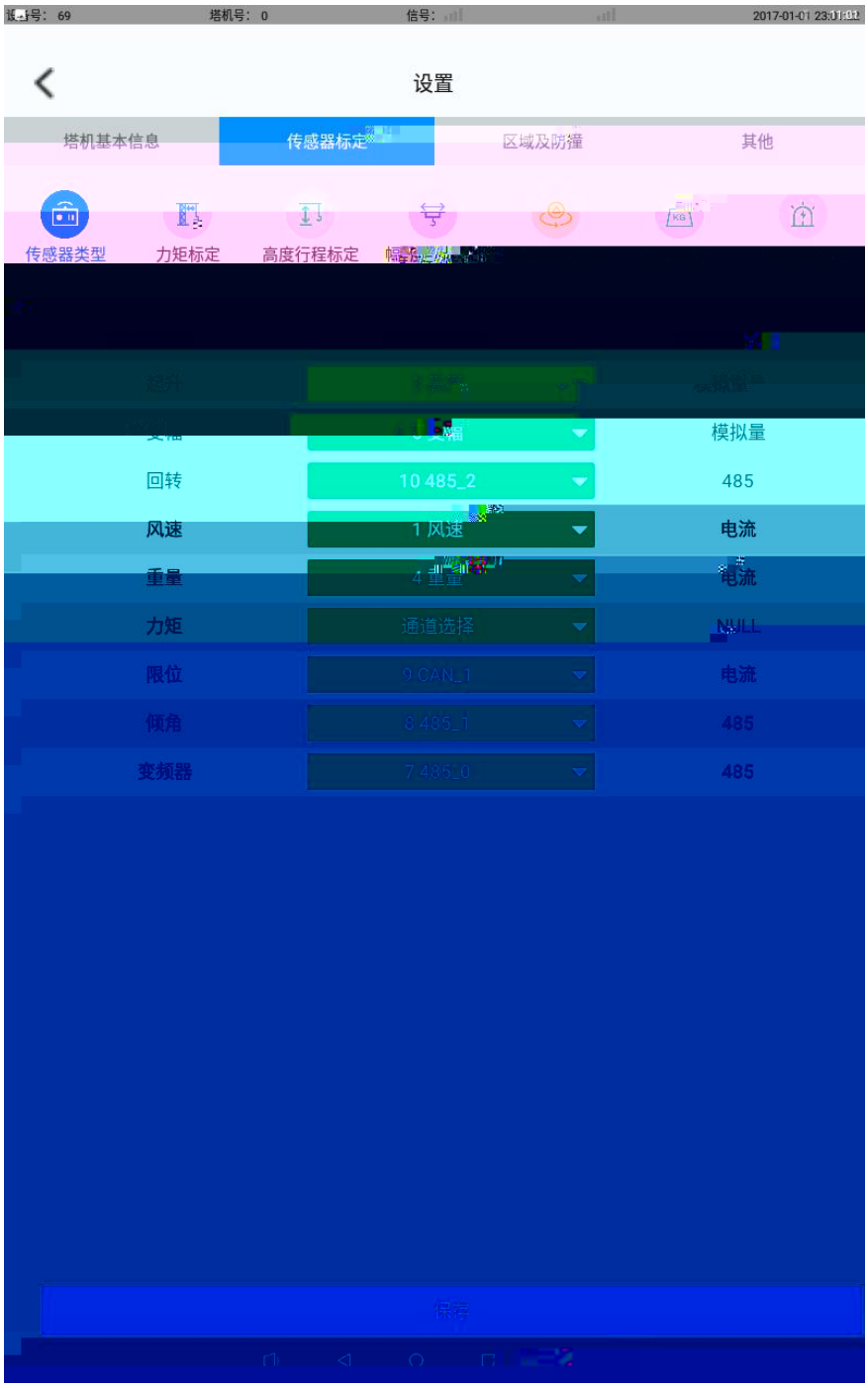

设备号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 22:59:35
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
塔机类型：●塔帽式 ●平头式 绳索倍率 ●2倍 ●4倍
13.4
备注：小于六位数
-32.14
首节高度设置
10.00
m
增节高度设置
4.00
m
增节数量设置
15
节
0.00
m备注：起重臂下平面到塔尖距离
起重臂长度设置
65.00
m
平衡臂长度设置
15.00
m
平衡臂宽度设置
2.00
m
2.50
保存

“ ”

GPS

4

4.1


塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:01:01
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
传感器类型
力矩标定
高度行程标定
回转
10 485_2
485
风速
1 风速
电流
重量
电流
力矩
通道选择
NULL
限位
9 CAN_1
电流
倾角
8 485_1
485
变频器
7 485_0
485
保存

4.2



1

“1” “2” “3” “4” “ ”

” “

2 U

U “calibrate_data” Excel

U ” “

2



2 4

“ ”

4.3

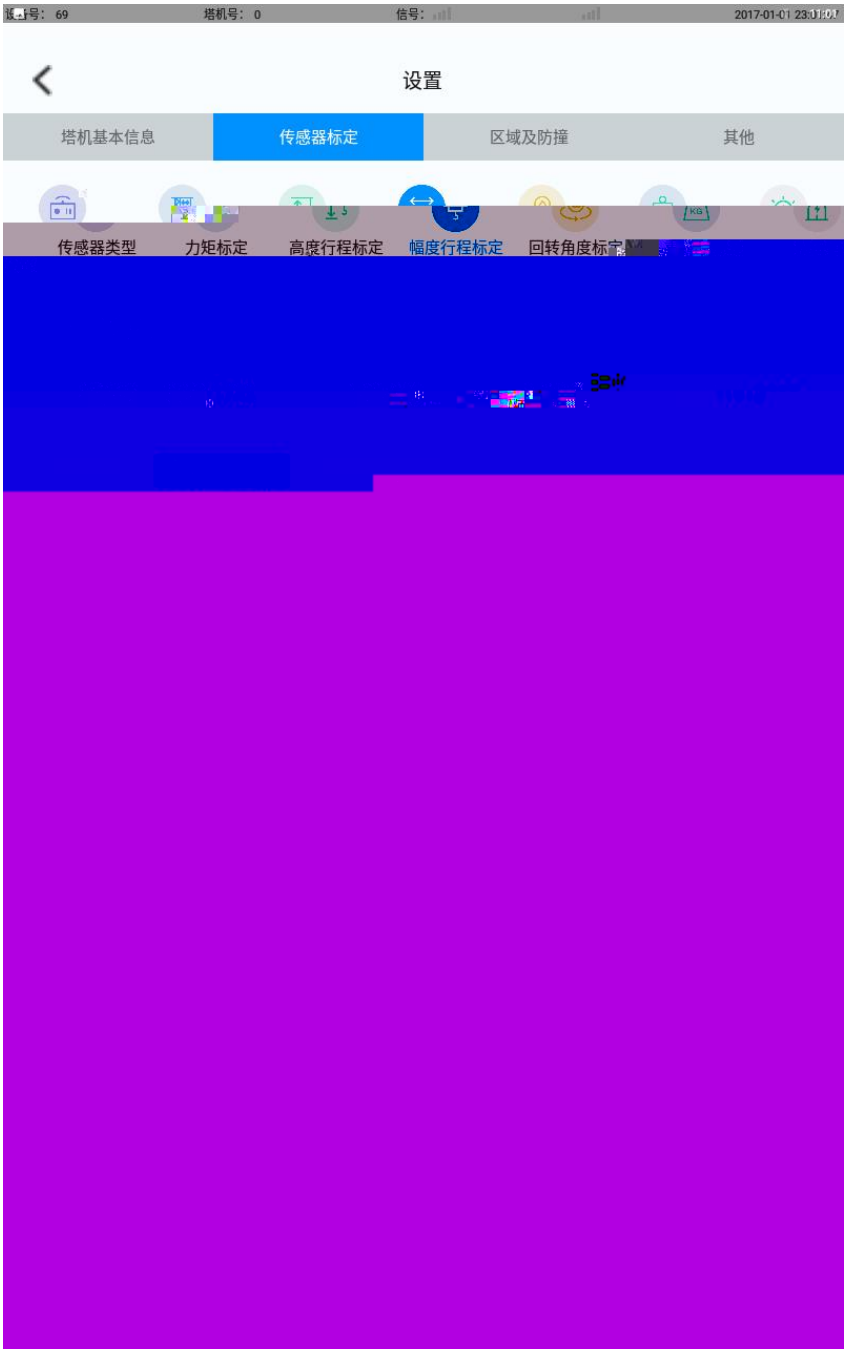

塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:01:03
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
传感器类型
力矩标定
高度标定
采样值
当前:
差值:
操作塔机
吊钩到下限
上限高度
65.0
m
下限高度
2.0
m

“ ”

“ ”

“ ”

4.4


塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:10:07
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
传感器类型
力矩标定
高度行程标定
幅度行程标定
回转角度标定

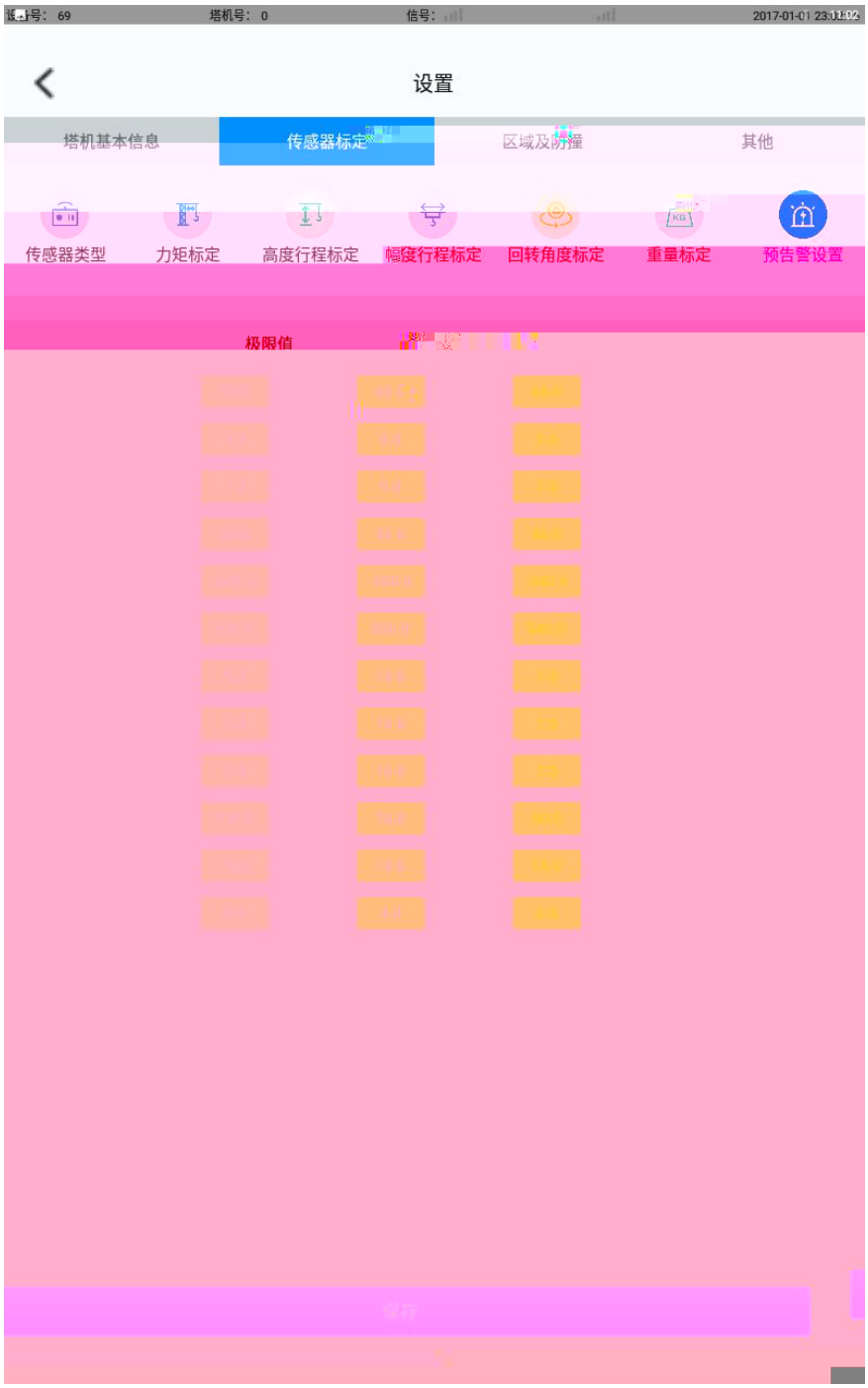
?


塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:01:02
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
力矩标定
高度行程标定
幅度行程标定
回转角度标定
重量标定
预告警设置
采样标定
编码器标定
码器值
-1
码器每圈码值
-1
机类型
STC600
转齿数
-1
零度标定
-1
保存

“ ” “

”

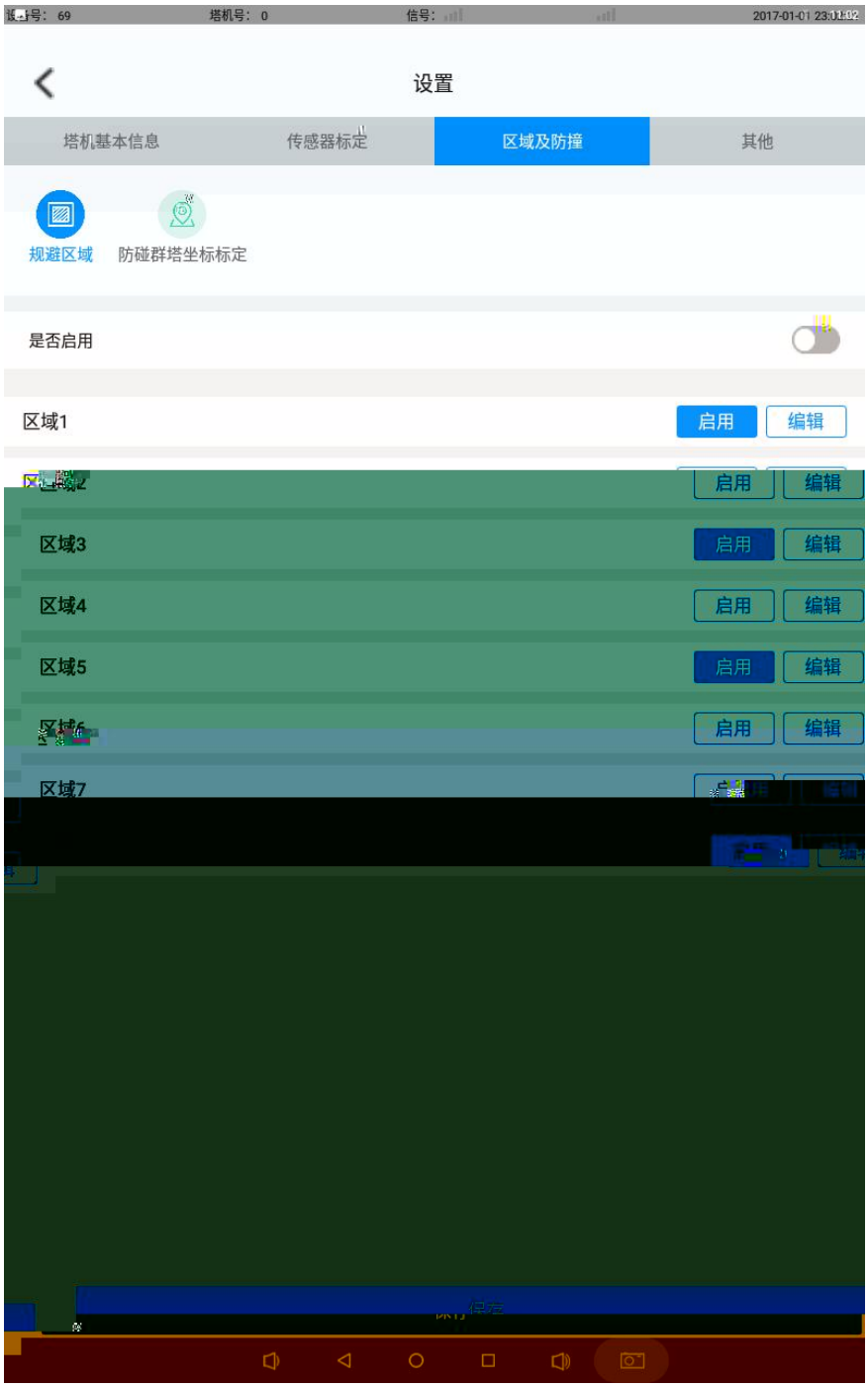
4.7


塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:01:02
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
传感器类型
力矩标定
高度行程标定
幅度行程标定
回转角度标定
重量标定
预告警设置
极限值

“ ”

5

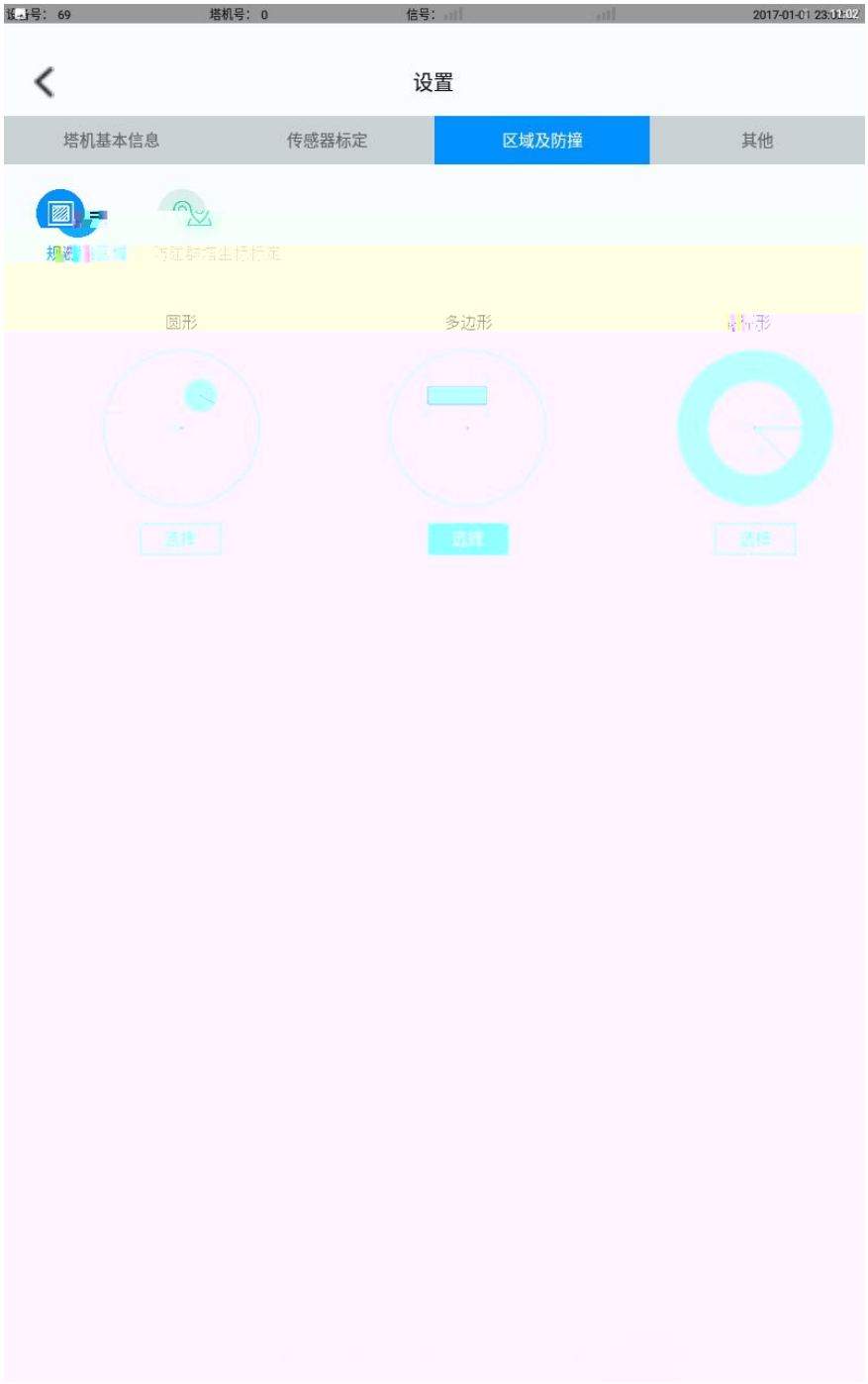
5.1

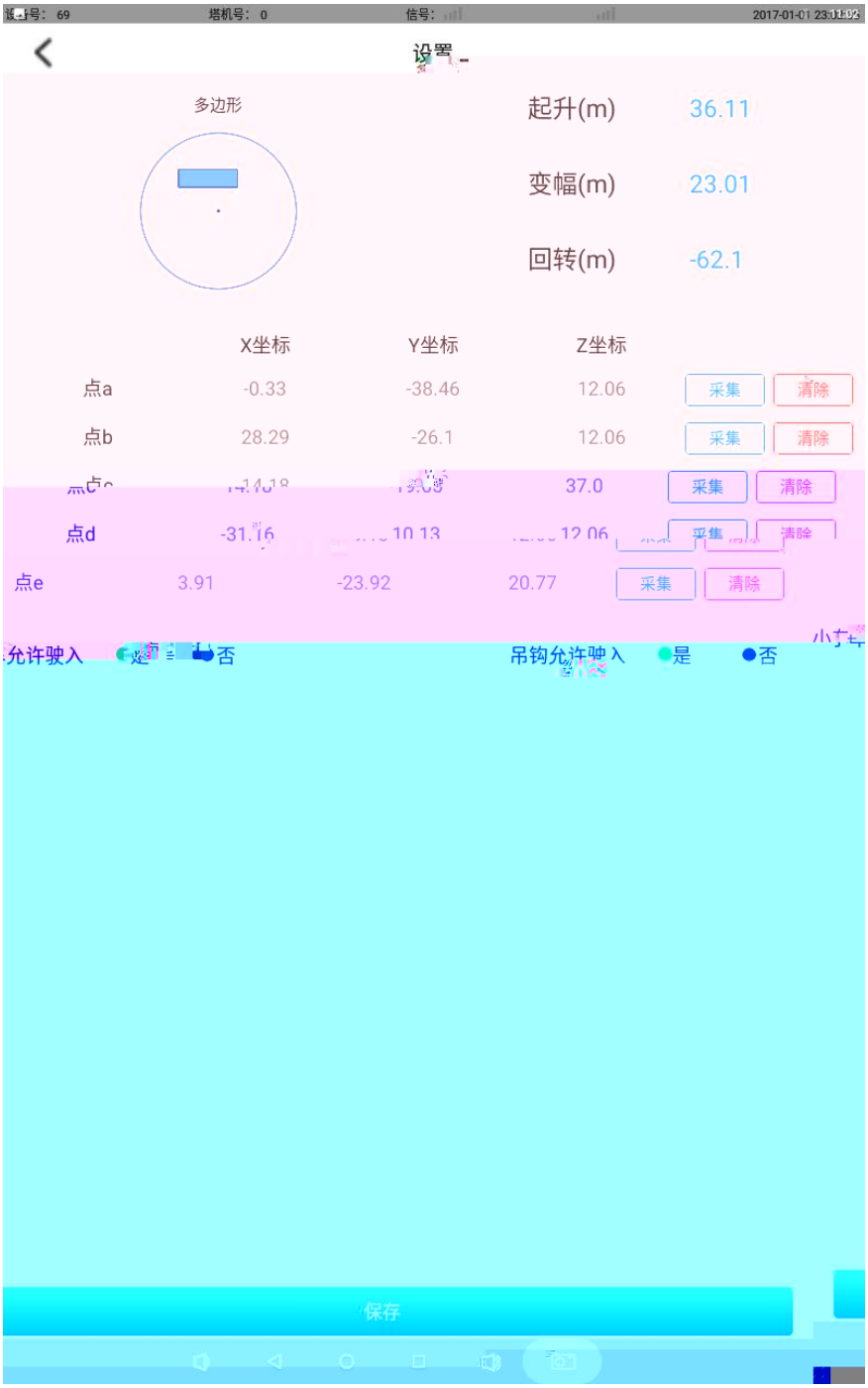

塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:01:02
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
规避区域
防碰群塔坐标标定
是否启用
区域1
启用
编辑
区域3
区域4
区域5
区域7

“ ” “ ”

“ ”

8

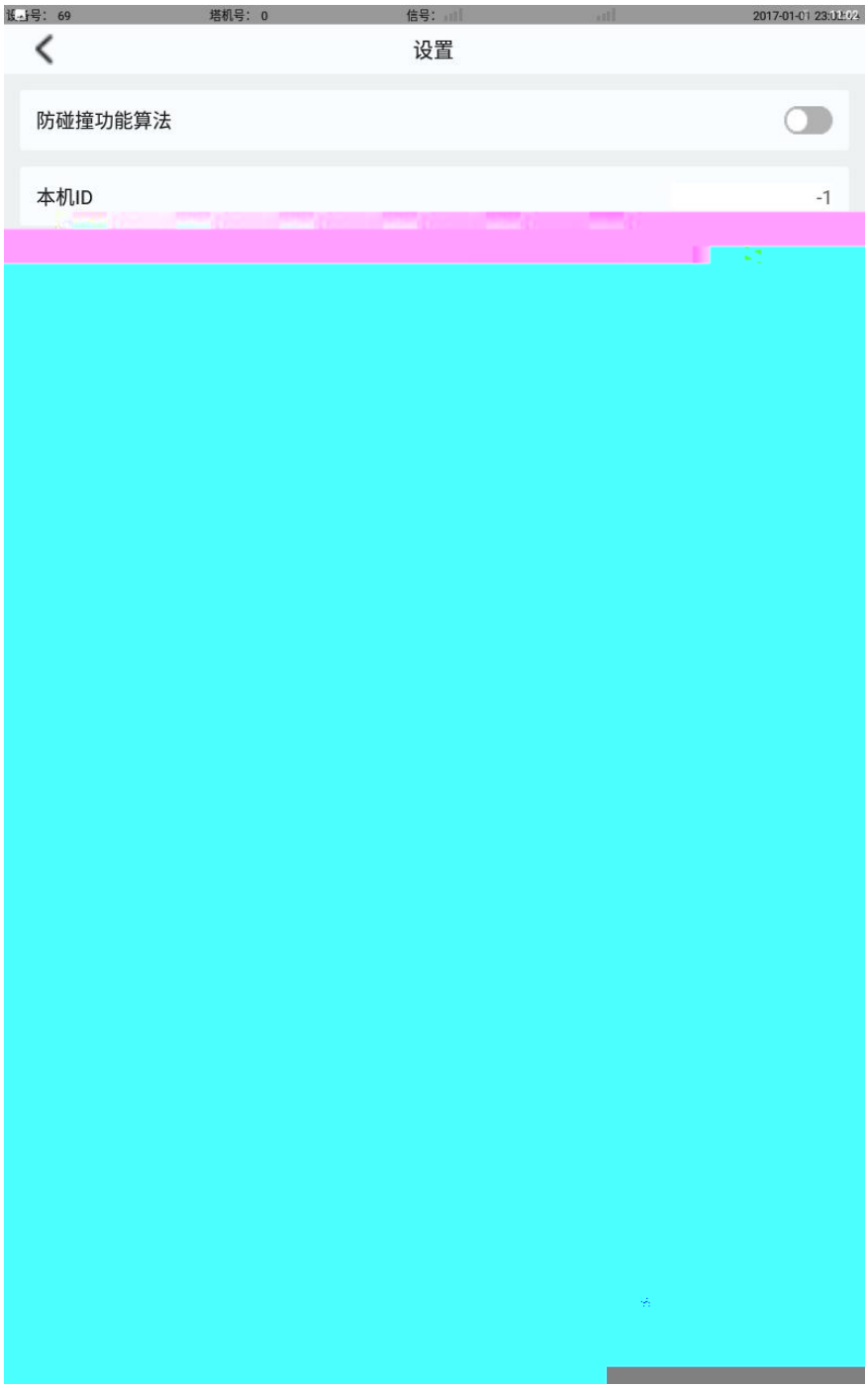

塔机号： 69
塔机号： 0
信号：
2017-01-01 23:01:02
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
圆形
多边形
选择
选择


塔机号： 0
设置
多边形
起升(m) 36.11
变幅(m) 23.01
回转(m) -62.1
X坐标
Y坐标
Z坐标
点a -0.33 -38.46 12.06 采集 清除
点b 28.29 -26.1 12.06 采集 清除
37.0 采集 清除
点d
点e 3.91 -23.92 20.77 采集 清除
允许驶入 是 否
吊钩允许驶入 是 否
保存

5 “ ”

“ ”

5.2



ID 1-16

RF

6

6.1 DI/DO

DI



32

DO

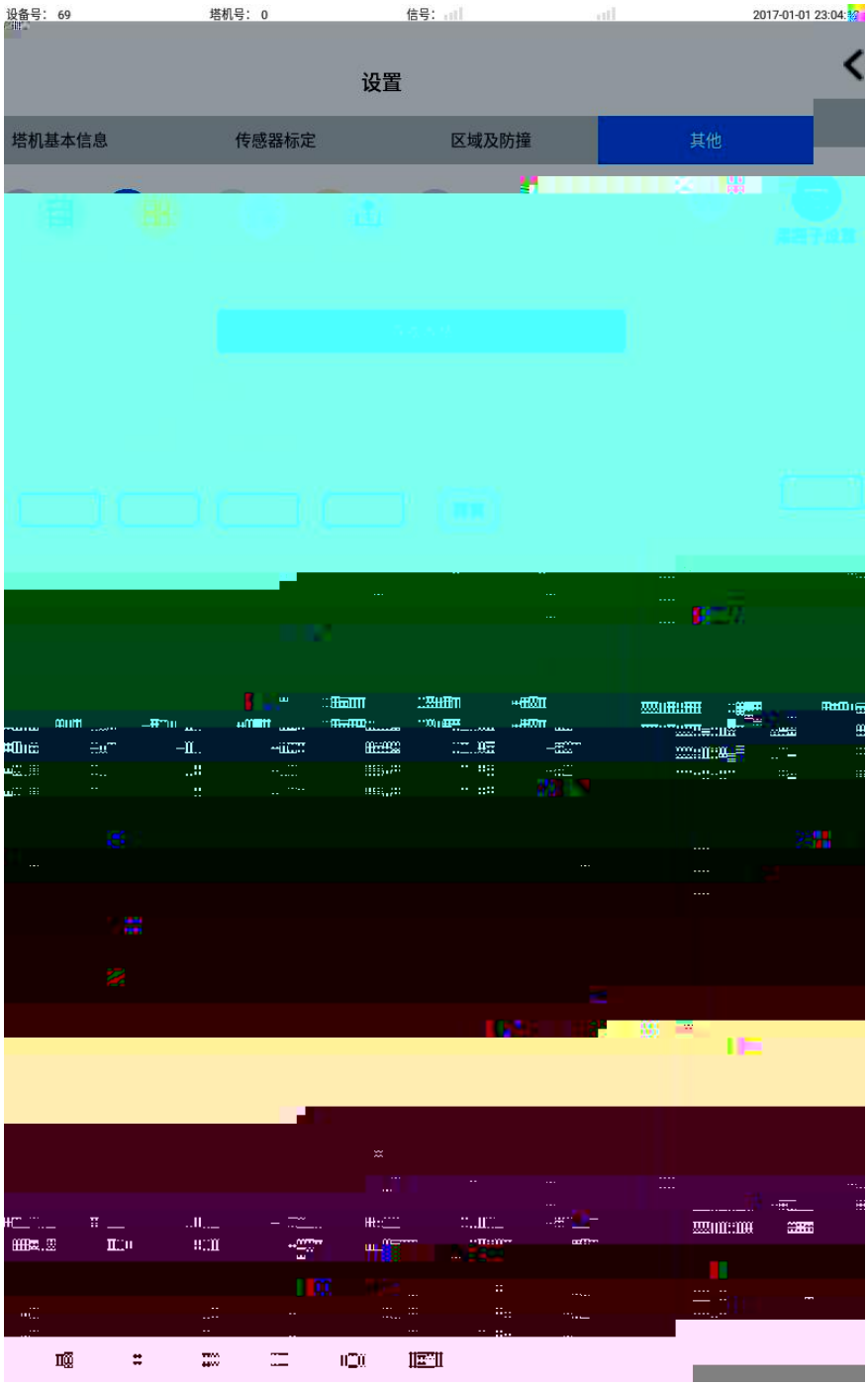
DO


设备号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:03:08
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
DI、DO设置
黑匣子设置
服务器设置
功能配置
工作时间记录
数据导出
DO自定义编程设置
DI自定义编程设置
DI使能
标号
功能选择
类型
1
禁止
常闭
2
常闭
3
禁止
常闭
4
禁止
常闭
5
保存

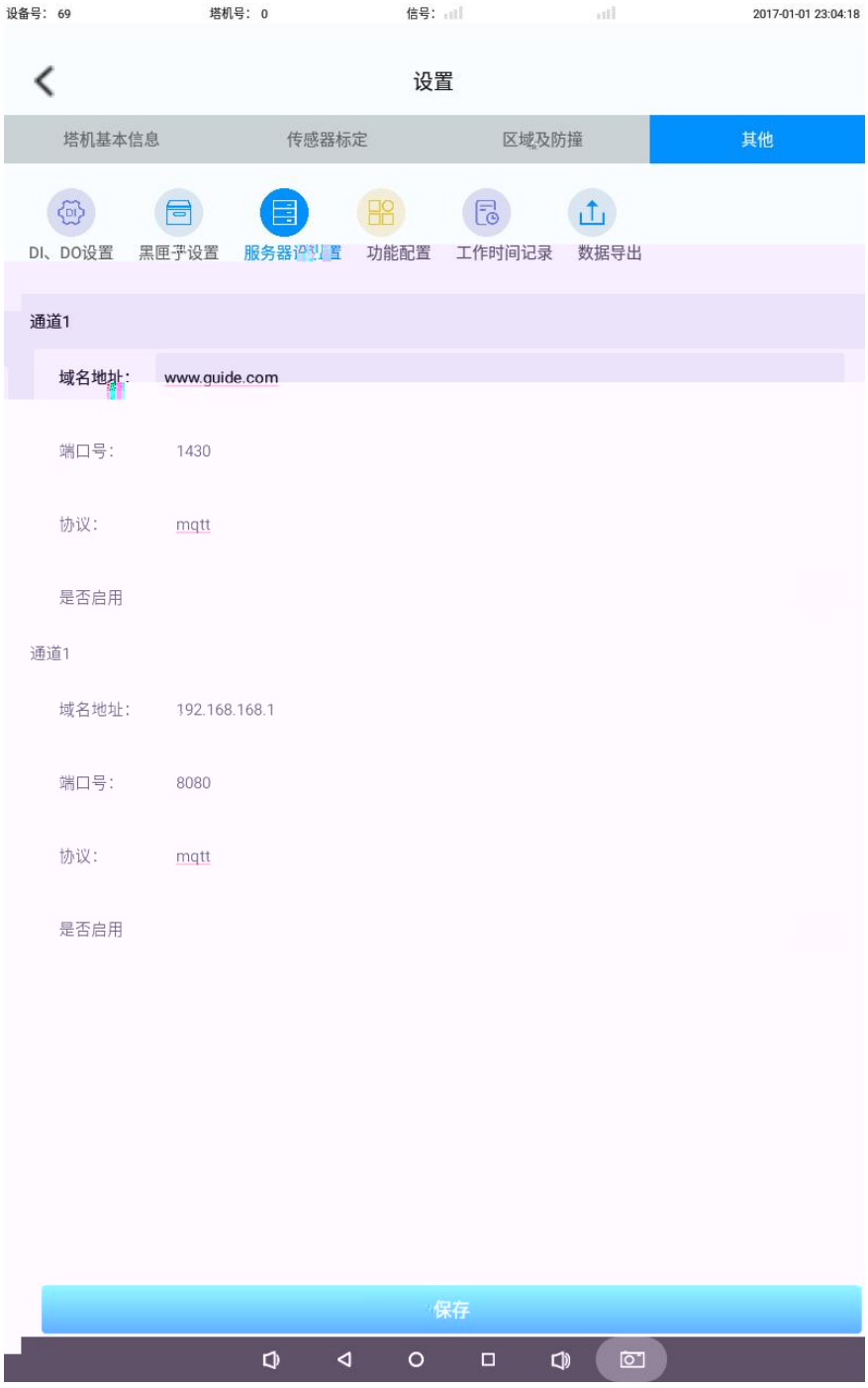
DI

6.2


设备号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:04:06
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
DI、DO设置
子设置
服务器设置
功能配置
工作时间记录
数据导出
坐标显示
数据表格
10935
当前累计工作时间(s)
2017
年
1
月
1
日
22
时-
23
时
力矩
重量
风速
起飞行程
回转角度
变幅行程
倾角X
倾角Y
4,000
3,000
2,000
变幅档位

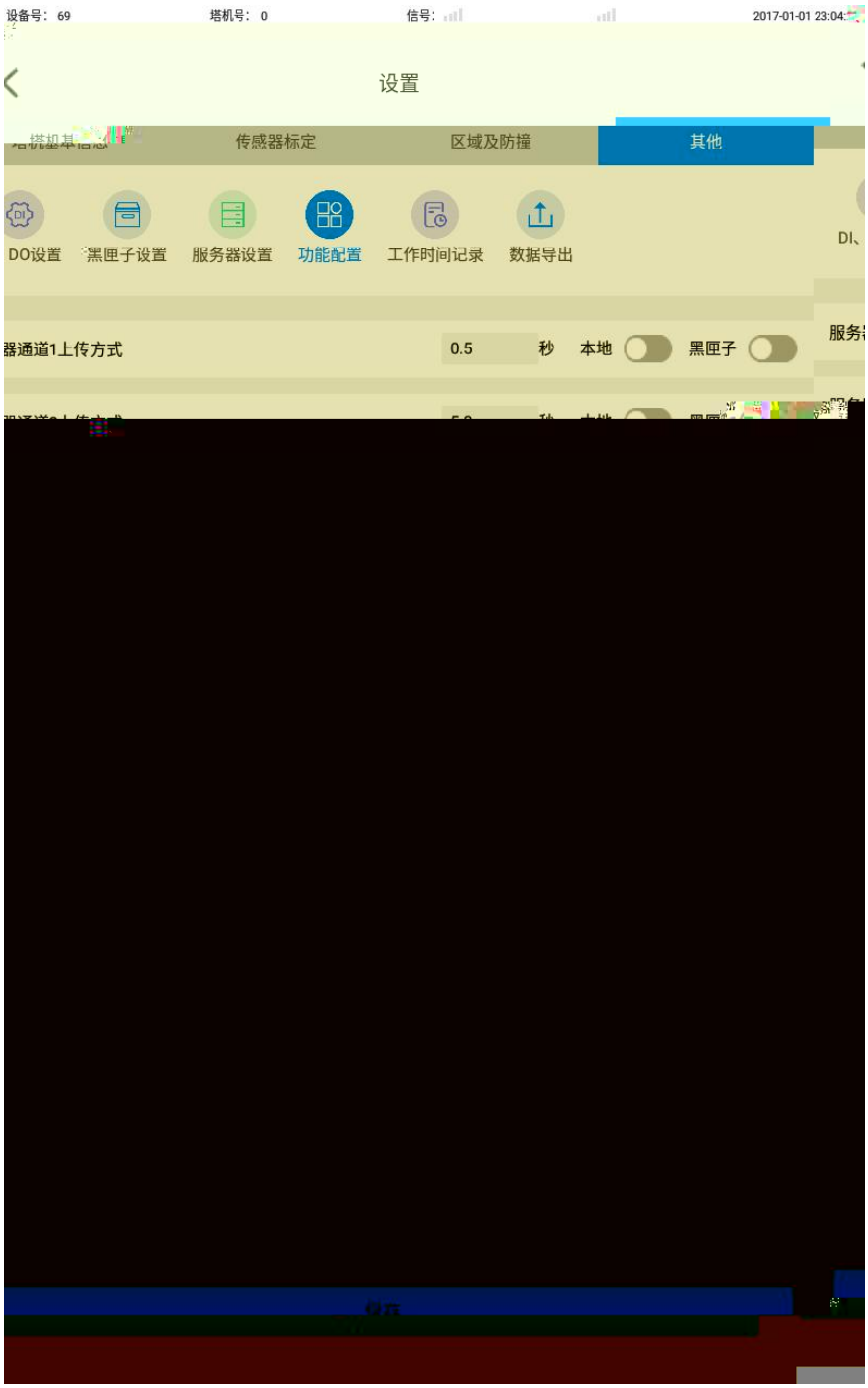

设备号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:04:
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他

6.3

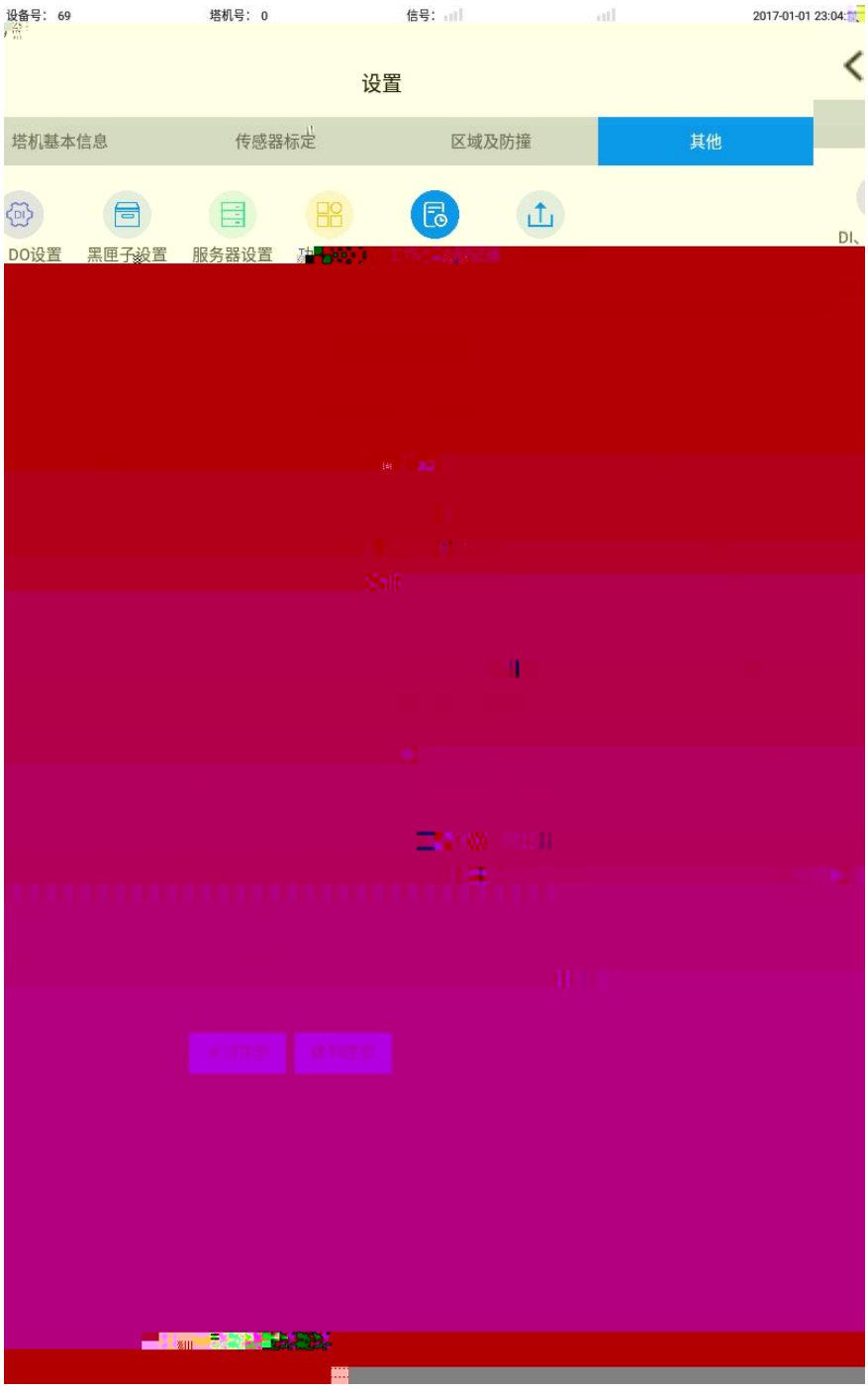

设备号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:04:18
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
DI、DO设置
黑匣子设置
服务器设置
功能配置
工作时间记录
数据导出
通道1
域名地址：
www.guide.com
端口号：
1430
协议：
mqtt
是否启用
通道1
域名地址：
192.168.168.1
端口号：
8080
协议：
mqtt
是否启用
保存

2

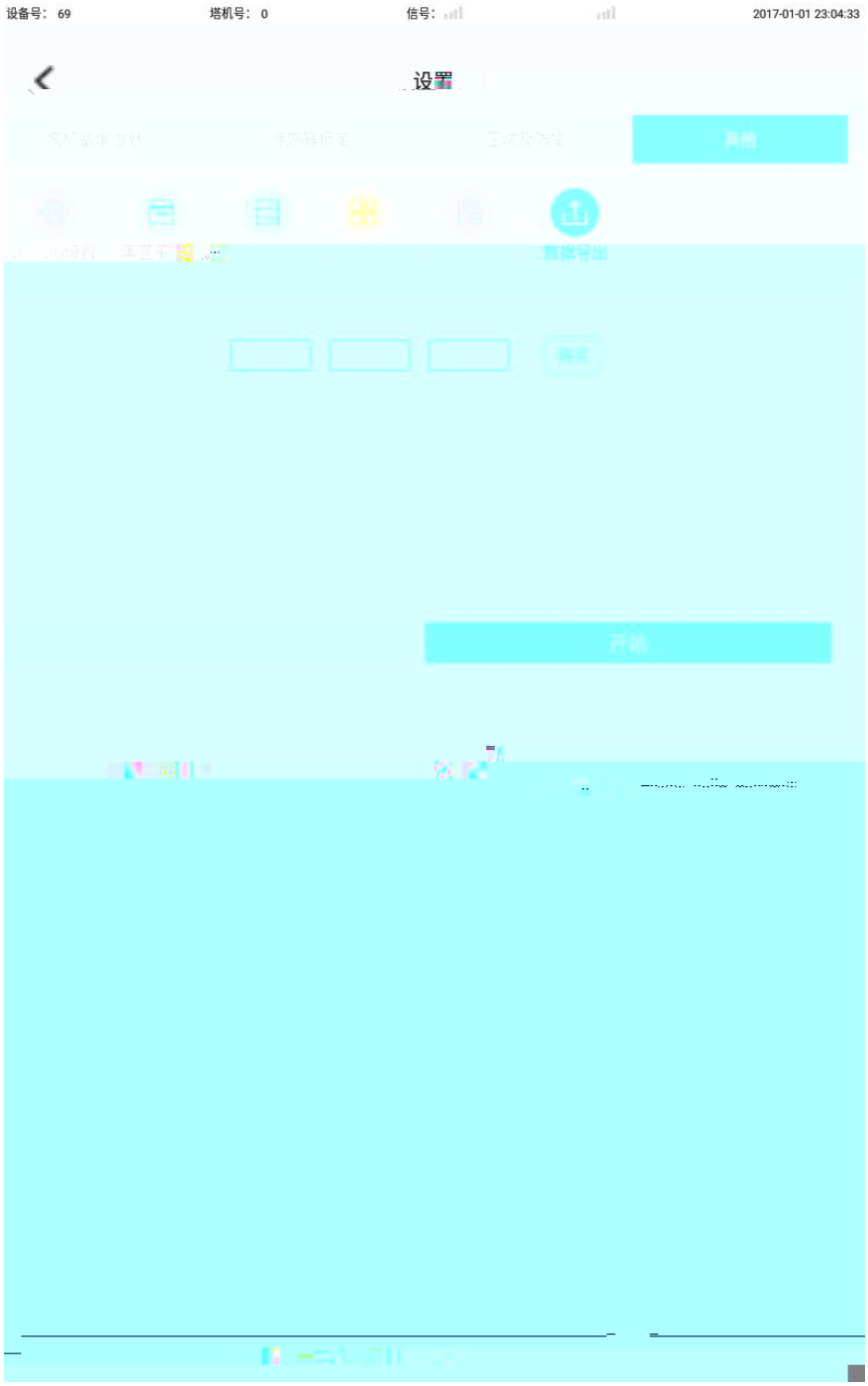
6.4


设备号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:04:
设置
传感器标定
区域及防撞
其他
DO设置
黑匣子设置
服务器设置
功能配置
工作时间记录
数据导出
器通道1上传方式
0.5
秒
本地
黑匣子

6.5


设备号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:04:
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
DO设置
黑匣子设置
服务器设置

6.6



7

7.1



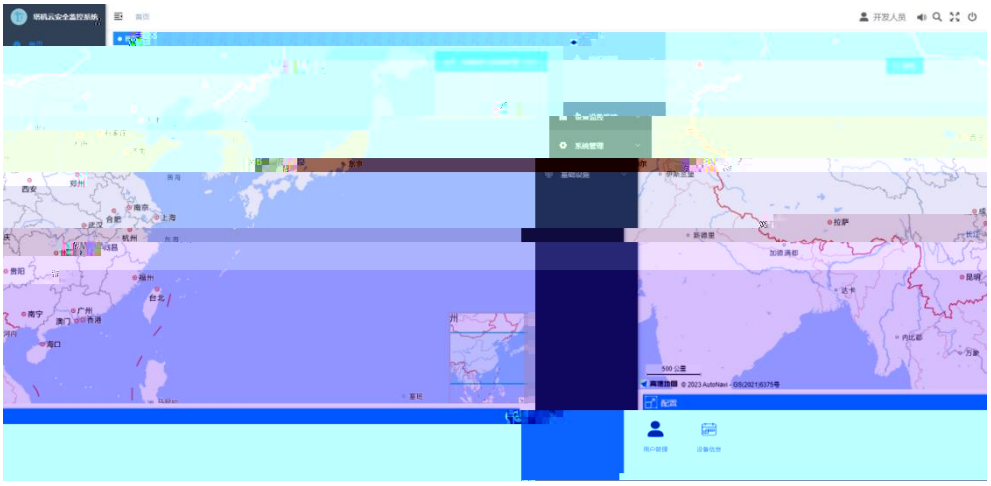
IP

1 IP

2 “ ” IP

“ ”

“ ”



8.3

3

1. ( )

2. ŝ (ɤ


设备SN
设备型号
设备类型
产权
新增
导入
设备名称
设备SN
设备型号
生产号
出厂号
产权号
安装位置
有效期
操作
QTZ60
塔机
CIP9QT3X03...
QTZ60
自有
修改
更多操作
主机0929
塔机
自有
删除
配件
港迪安全主机0...
塔机
bry4aqnff4lc
测试机型
自有
详情

2


设备配件
设备终端列表
添加终端
1
点击添加终端
终端SN
终端型号
终端名称
操作
暂无数据
设备配件列表
添加配件
配件SN
配件名称
配件型号
配件类型
操作
暂无数据
确定
取消

1

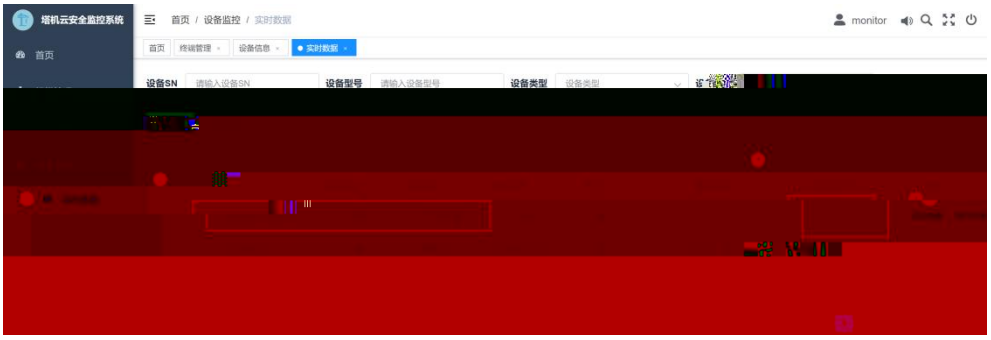

终端SN
请输入终端SN
终端型号
请输入终端型号
终端名称
请输入终端名称
搜索
重置
1
选择之前添加的终端
终端SN
终端型号
终端名称
I5128MGSX00401
KIT410-24ST
科斯通15寸一体机
2cece4488c80732b
KV
屏0929

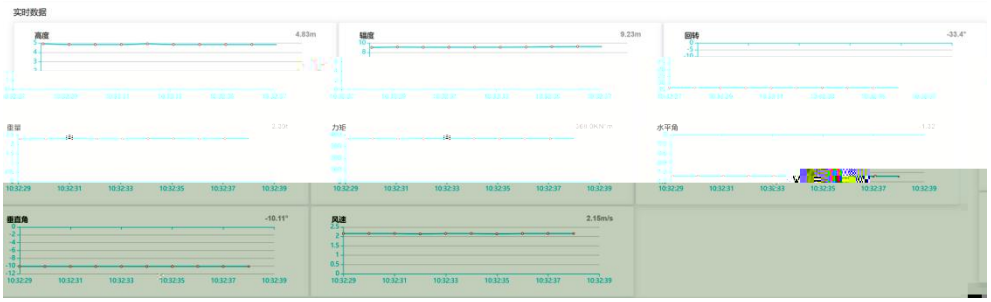
2


设备配件
设备终端列表
添加终端
终端SN
终端型号
终端名称
操作
I5128MGSX00401
KIT410-24ST
科斯通15寸一体机
设备配件列表
添加配件
配件SN
配件名称
配件型号
配件类型
操作
1 这里显示表示已关联上
2 再次点击确定 完成关联
确定
取消

3

8.4


塔机云安全监控系统
首页 / 设备监控 / 实时数据
monitor
首页
终端管理
设备信息
实时数据
设备SN
设备型号
设备类型


实时数据
高度
4.83m
幅度
9.23m
回转
-33.4°
重量
力矩
水平角
1.32
臂面角
-10.11°
风速
2.15m/s

⅝